

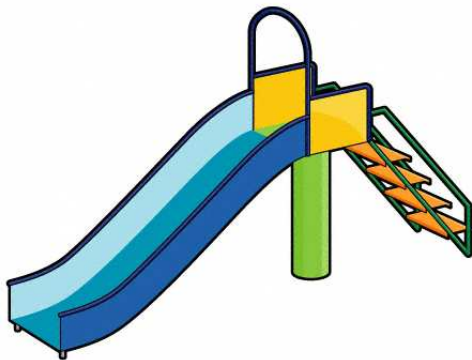
最適化数学 第 11 回

[今回の項目]

- ① 変分問題の例
- ② 最小解の定義
- ③ 汎関数
- ④ 方向微分

最速滑り台

どのような形の滑り台が最も早く滑れるか？ただし到達点は指定されている (真っ直ぐ降りるのではない)



すべりだい

出典: 情報処理推進機構

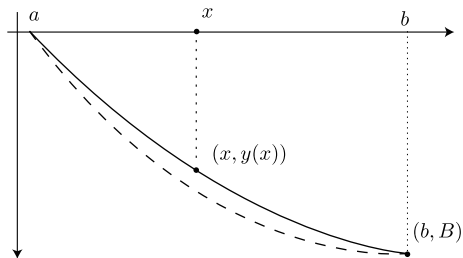
変分問題

関数 $y(x)$ のグラフで滑り台の形を表す. 重力による加速度を g とおくと, 高さ y のときの速度 v は, エネルギー保存則より $mv^2/2 = mgy$ を満たすので $v = \sqrt{2gy}$ となる.

よって, 移動時間は

$$\int_a^b \frac{\sqrt{1 + y'(x)^2}}{\sqrt{2gy(x)}} dx$$

となる. この積分値を最小にする関数 $y(x)$ のグラフが最速滑り台の形を表す.



長縄のかたち

二人の人が、地面につかないように長縄を持ったとき、長縄はどのような形で垂れ下がるか？



ながなわ

出典: 情報処理推進機構

制約付き変分問題

関数 $y(x)$ のグラフで縄の形を表す. 縄の両端の高さを h , 長さを l , 密度を m とする. 両端の座標を $(a, h), (b, h)$ とする. 縄は位置エネルギーを最小にするような形をとるので, 位置エネルギー

$$\int_a^b \left(m \sqrt{1 + y'(x)^2} g y(x) \right) dx$$

を, 長さ

$$\int_a^b \sqrt{1 + y'(x)^2} dx = \ell$$

両端 $y(a) = y(b) = h$ という条件のもとで最小にする関数 $y(x)$ を見つければよい.

簡単な変分問題

$$\text{最小化 } F(y) = \int_0^1 \{y(x) - 1\}^2 dx$$

制 約 なし

汎関数 F に具体的な関数を代入して、値を計算する。

$$y_1(x) = x \text{ のときは } F(y_1) = \int_0^1 \{x - 1\}^2 dx = \frac{1}{3}$$

$$y_2(x) = x^2 \text{ のときは } F(y_2) = \int_0^1 \{x^2 - 1\}^2 dx = \frac{8}{15}$$

よって、 F の値を比べると

$$F(y_2) > F(y_1)$$

となる。それでは、

$F(y)$ の値を一番小さくするのはどのような関数 $y(x)$ か？

発見的に最小解を見つける

$$\text{最小化 } F(y) = \int_0^1 \{y(x) - 1\}^2 dx$$

制約 なし

さて、この問題に関しては推測で解を見つけることができる。ここで、鍵となるのが積分に関する以下の性質である：

$$\text{区間 } [a, b] \text{ で } f(x) \geq 0 \implies \int_a^b f(x) dx \geq 0$$

これより、汎関数 F の値はすべての関数 $y(x)$ に対して 0 以上となる。そこで、 F の値を 0 にするような $y(x)$ を探す。いま $\bar{y}(x) = 1$ (定数関数) とおくと、 $F(\bar{y}) = 0$ なので、すべての $y(x)$ に対して

$$F(y) = \int_0^1 \{y(x) - 1\}^2 dx \geq 0 = F(\bar{y})$$

が成り立つ。したがって、 $\bar{y}(x) = 1$ は最小解となる。

関数の微分に依存する汎関数

変分問題に慣れるために、次の問題も推測で解いてみよう。

$$\text{最小化 } F(y) = \int_1^2 \{y'(x) - 1\}^2 dx$$

$$\text{制約 } y(1) = 2, y(2) = 3$$

さて、この汎関数 F も、すべての $y(x)$ に対して 0 以上となる。

まず、 F の値を 0 にするには、
明らかに

$$y'(x) = 1$$

となればよい。また、制約より

$$y(1) = 2, y(2) = 3$$

も必要である。

この二つを満たす関数を探すと

$$\bar{y}(x) = x + 1.$$

$y(1) = 2, y(2) = 3$ を満たすすべての関数 $y(x)$ に対して、
 $\bar{y}(x) = x + 1$ は最小解となる。

変分問題の一般形

変分問題の一般形は、汎関数 $F(y)$ を用いて

$$\begin{array}{ll} \text{最小化} & F(y) \\ \text{制約} & y \in C \end{array} \quad (1)$$

のように書ける。ここで、 $F(y)$ を 目的汎関数 と呼ぶ。また、 $y \in C$ とは、関数 $y(x)$ が関数の集合 C に入っていることを表す。

Definition

関数 $\bar{y}(x) \in C$ がすべての関数 $y(x) \in C$ に対して $F(y) \geq F(\bar{y})$ を満たすとき、 $\bar{y}(x)$ を問題 (1) の 大域最小解 と呼ぶ。

Definition

関数 $\bar{y}(x) \in C$ が $\bar{y}(x)$ に十分「近い」すべての関数 $y(x) \in C$ に対して $F(y) \geq F(\bar{y})$ を満たすとき、 $\bar{y}(x)$ を問題 (1) の 局所最小解 と呼ぶ。

関数の近さ

関数 $\bar{y}(x)$ に「近い」関数とは、 $y(x)$ とグラフが近い関数のことを指す。例えば、関数 $v(x)$ と十分小さい数 ε に対して

$$\bar{y}(x) + \varepsilon v(x)$$

という関数を考えると、この関数のグラフは $\bar{y}(x)$ のグラフが少し変化したものになっているので、 $\bar{y}(x)$ に「近い」関数である (図 1)。

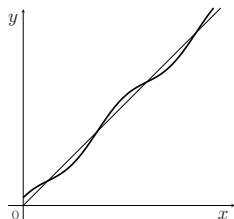


Figure : 細い線が $y(x) = x$, 太い線が $y(x) = x + 0.04 \cos(4\pi x)$ のグラフ

制約を満たし「近い」関数

さらに制約

$$y(0) = 0, y(1) = 1 \quad (2)$$

を考える。いま $\bar{y}(x)$ は、
制約を満たすとする。このとき、制約 (2)
を満たし、関数 $\bar{y}(x)$ に「近い」関数と
はどのようなものだろうか？この場合は

$$v(0) = 0, v(1) = 0$$

を満たす $v(x)$ と十分小さい数 ε に対して

$$\bar{y}(x) + \varepsilon v(x)$$

とすればよい。すると、

$$\bar{y}(0) + \varepsilon v(0) = 0, \quad \bar{y}(1) + \varepsilon v(1) = 1$$

となるので、関数 $\bar{y}(x) + \varepsilon v(x)$ は、制約 (2) を満たし、グラフが
 $\bar{y}(x)$ に「近い」関数である (図 2)。

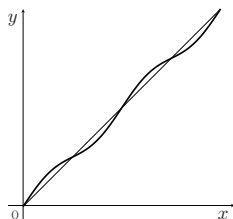


Figure : 細い線が
 $y(x) = x$, 太い線が
 $y(x) = x + 0.04 \sin(4\pi x)$
のグラフ。端が一致して
いることに注意

被積分関数

本講義では、3変数関数 $f(x, y, z)$ に対して、

$$F(y) = \int_a^b f(x, y(x), y'(x)) dx$$

と定義される汎関数を扱う。この $f(x, y, z)$ を被積分関数と呼ぶ。被積分関数とは単に「積分される関数」という意味だが、本講義では汎関数の定義に使われるこの $f(x, y, z)$ を指す言葉として使う。

Example

$\int_0^1 \{y(x) - 1\}^2 dx$ の被積分関数は

$$f(x, y, z) = (y - 1)^2$$

である。

Example

$\int_a^b \left\{ y(x) + \frac{1}{2} y'(x)^2 \right\} dx$ の被積分関数は

$$f(x, y, z) = y + \frac{1}{2} z^2$$

である。

[練習問題]

以下の汎関数の被積分関数 $f(x, y, z)$ を求めよ.

$$(1) F(y) = \int_0^1 \{xy(x) + y'(x)^3\} dx$$

$$(2) G(y) = \int_0^1 \sqrt{1 + y'(x)^2} dx$$

被積分関数の省略記号

汎関数を表すときなどに、常に $f(x, y(x), y'(x))$ と書くと表記が煩雑になるので、関数の括弧に “[]” を用いて

$$f(x, y(x), y'(x)) = f[y(x)]$$

と表すことにする。右辺には y' が書かれていないが、 x と関数 $y(x)$ が決まれば $y'(x)$ も決まるので、このように省略をしても差し支えない。この省略記号を使うと

$$F(y) = \int_a^b f(x, y(x), y'(x)) dx = \int_a^b f[y(x)] dx$$

とすっきり書ける。

汎関数の微分

推測で解を見つけられる問題は非常に特殊な問題に限られる。数ベクトル上の最適化問題と同様に、変分問題でも汎関数の微分を用いて、最適解を見つける一般的な方法がある。

1 変数関数の場合、微分係数とは変数を少し変化させたときに関数値が変化する割合（瞬間変化率）を指した。汎関数の微分も、

関数を少し変化させたときに汎関数値が変化する割合
(瞬間変化率)

のようなもので定義したい。

汎関数値の変化量

$$F(y) = \int_0^1 y(x)^2 dx$$

を考える。関数 $y(x)$ を「少し変化させる」とは、関数 $v(x)$ と小さい数 ε に対して、

$$y(x) \rightarrow y(x) + \varepsilon v(x)$$

とすることを指すこととする。このとき、汎関数 $F(x)$ の値がどのように変化するかを調べてみよう。いま、汎関数値の変化量は

$$F(y + \varepsilon v) - F(y)$$

となる。

例： $y(x) = x^2$, $v(x) = x^3$ に対して、

$y(x) = x^2 \rightarrow y(x) + \varepsilon v(x) = x^2 + \varepsilon x^3$
とすると、

$$\begin{aligned} & F(y + \varepsilon v) - F(y) \\ &= \int_0^1 (x^2 + \varepsilon x^3)^2 dx - \int_0^1 (x^2)^2 dx \\ &= \int_0^1 (x^4 + 2\varepsilon x^5 + \varepsilon^2 x^6 - x^4) dx \\ &= \frac{1}{3}\varepsilon + \frac{1}{7}\varepsilon^2 \end{aligned}$$

を得る。これが汎関数値の変化量である。

汎関数値の擬似的な変化率

次に、この関数の変化に対する汎関数値の平均変化率
(汎関数 F の変化量)
(関数 $y(x)$ の変化量) を調べたい。しかし、実は汎関数に対して
平均変化率そのものを定義するのは難しい。
そこで、 ε の変化量のみを考慮した擬似的な平均変化率

$$\frac{(\text{汎関数 } F \text{ の } v \text{ 方向の変化量})}{(\varepsilon \text{ の変化量})} = \frac{F(y + \varepsilon v) - F(y)}{\varepsilon} = \frac{1}{3} + \frac{1}{7}\varepsilon$$

を使用する。これを「 v 方向の平均変化率」と呼ぼう。さらに、
 $\varepsilon \rightarrow 0$ と極限をとると

$$(\text{ } v \text{ 方向の瞬間変化率}) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{F(y + \varepsilon v) - F(y)}{\varepsilon} = \frac{1}{3}$$

が得られる。これを用いて、一般の汎関数の微分を定義する。

方向微分

Definition

汎関数 F と関数 $y(x)$, $v(x)$ に対して,

$$F(y)(v) := \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{F(y + \varepsilon v) - F(y)}{\varepsilon}$$

を y における v に対する 方向微分 と呼ぶ.

Example

$F(y) = \int_0^1 y(x)^2 dx$ の方向微分を求める.

$$\begin{aligned} F(y + \varepsilon v) - F(y) &= \int_0^1 \{y(x) + \varepsilon v(x)\}^2 dx - \int_0^1 \{y(x)\}^2 dx \\ &= \int_0^1 \{y(x)^2 + 2\varepsilon v(x)y(x) + \varepsilon^2 v(x)^2 - y(x)^2\} dx \\ &= \int_0^1 \{2\varepsilon v(x)y(x) + \varepsilon^2 v(x)^2\} dx \\ &= 2\varepsilon \int_0^1 v(x)y(x) dx + \varepsilon^2 \int_0^1 v(x)^2 dx \end{aligned}$$

となる. これより「 v 方向の平均変化率」を求めると,

$$\frac{F(y + \varepsilon v) - F(y)}{\varepsilon} = 2 \int_0^1 v(x)y(x) dx + \varepsilon \int_0^1 v(x)^2 dx \text{ となる.}$$

よって, $\varepsilon \rightarrow 0$ とすると, $DF(y)(v) = 2 \int_0^1 v(x)y(x) dx$ を得る.

方向微分の公式

上記のように定義から直接求める方法もあるが、方向微分には次の便利な公式がある。

[命題]

汎関数 $F(y) = \int_a^b f(x, y(x), y'(x)) dx$ に対して、方向微分は

$$DF(y)(v) = \int_a^b \{f_y[y(x)]v(x) + f_z[y(x)]v'(x)\} dx$$

と表せる。ここで、 f_y は第 2 変数、 f_z は第 3 変数に関する偏微分を表す。

ただし、

$$f_y[y(x)] = f_y(x, y(x), y'(x)) \quad f_z[y(x)] = f_z(x, y(x), y'(x)).$$

方向微分の例

Example

- ① 汎関数が $F(y) = \int_0^1 y(x)^2 dx$ のとき、被積分関数は $f(x, y, z) = y^2$ となる. $f_y = 2y$, $f_z = 0$ なので、方向微分は

$$DF(y)(v) = \int_0^1 2y(x)v(x) dx.$$

- ② 汎関数が $F(y) = \int_0^1 \left\{ y(x) + \frac{1}{2}y'(x)^2 \right\} dx$ のとき、被積分関数は $f(x, y, z) = y + \frac{1}{2}z^2$ となる. $f_y = 1$, $f_z = z$ なので、方向微分は

$$\begin{aligned} DF(y)(v) &= \int_0^1 \{ f_y[y(x)]v(x) + f_z[y(x)]v'(x) \} dx \\ &= \int_0^1 \{ v(x) + y'(x)v'(x) \} dx. \end{aligned}$$

[練習問題]

以下の汎関数の被積分関数 $f(x, y, z)$ を書き, 関数 $y(x)$ における $v(x)$ に対する方向微分を求めよ.

$$(1) F(y) = \int_0^1 \{2y(x) \sin x + y'(x)^2\} dx$$

$$(2) G(y) = \int_0^1 \left\{ y(x) + \sqrt{1 + y'(x)^2} \right\} dx$$