

最適化数学 第3回

[今回の項目]

- ① 制約なし最適化問題
- ② 1次の最適性条件
- ③ 停留点と局所最適解
- ④ 2次の最適性条件
- ⑤ 局所最適解の求め方

最適化問題とは？

問題

平面に 4 点 $(1, 3)$, $(2, 5)$, $(3, 5)$, $(4, 7)$ が与えられたとき, これらの点の最も近くを通る直線は?

直線は $y = ax + b$ と書け, 点 $(1, 3)$ と直線との誤差は

$$3 - (1 \cdot a + b)$$

となる. 同様に他の点との誤差を考え, それらの二乗の和を最小にする問題を考える.

最小化 $f(a, b) = \{3 - (a + b)\}^2 +$

+

制約なし

制約なし最適化問題

最小化 $f(x)$
制 約 なし

ここで、最小化する関数 $f(x)$ を と呼ぶ。

関数を最大化する問題を最大化問題と呼び、最小化問題と最大化問題をまとめて、最適化問題と呼ぶ。

最適解の定義

[定義]

\bar{x} がすべての $x \in \mathbb{R}^n$ に対して

$$f(x) \geq f(\bar{x})$$

のとき $f(\bar{x})$ を 大域最小値, \bar{x} を 大域最小解と呼ぶ.

[定義]

\bar{x} に 十分近いすべての $x \in \mathbb{R}^n$ に対して

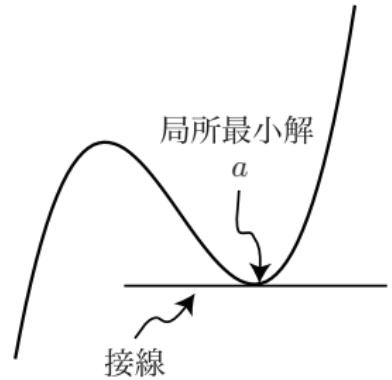
$$f(x) \geq f(\bar{x})$$

のとき $f(\bar{x})$ を 局所最小値, \bar{x} を 局所最小解 と呼ぶ.

不等号が逆だと最大解. 最小・最大解をまとめて最適解と呼ぶ
微積で扱う極値との違いは教科書参照.

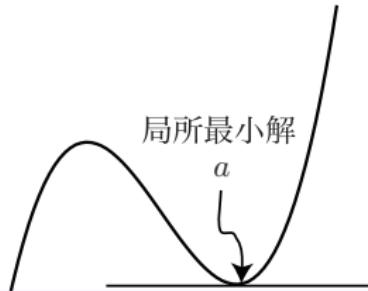
1 次の最適性条件

$f(x)$ が 1 変数関数のとき,
点 a が局所最適解ならば,
 $f'(a) = 0$ が成り立つ.



1 次の最適性条件

$f(x)$ が 1 変数関数のとき,
点 a が局所最適解ならば,
 $f'(a) = 0$ が成り立つ.



[定理] (一次の最適性条件)

$f(x)$: 多変数関数

点 \bar{x} が局所最適解ならば,

が成り立つ.



[定義]

点 p が, $\nabla f(p) = \mathbf{0}$ を満たすとき, p を f の と呼ぶ.

停留点は最適解？

[定理] (一次の最適性条件)

$f(x)$: 多変数関数

点 \bar{x} が局所最適解ならば,

が成り立つ.

[解説] . 局所最適解が存在すれば,
定理より, それは常に停留点にな
る. よって, 停留点をすべて見つけければ最
適解は必ずその中にある. このことから,
停留点を見つけることは重要なのである.

停留点

局所最小解

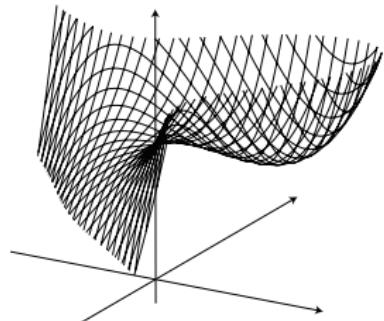
大域最小解

停留点の幾何的イメージ

最小化 $f(x, y) = x^3 - 3xy + y^3$
の局所最小解を $(x, y) = (a, b)$ とする。

点 (a, b) は局所最小解であるので、

「点 $(a, b, f(a, b))$ はグラフが下に窪
んだ部分の に位置している」



「窪みの一番底に接する平面は 」



接平面

は (x, y) の値に関わらず、一定の値を取る。



$$f_x(a, b) = f_y(a, b) = 0$$

証明は教科書を参照。

練習問題

停留点を求めよ。

$$(1) f(x, y) = x^3 + y^3 - 9xy + 1$$

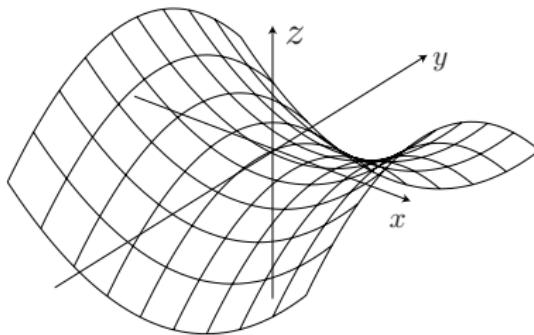
$$(2) f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 + xy - yz - zx + x + y - 2z + 1$$

停留点であっても、局所最適解とは限らない

[例]

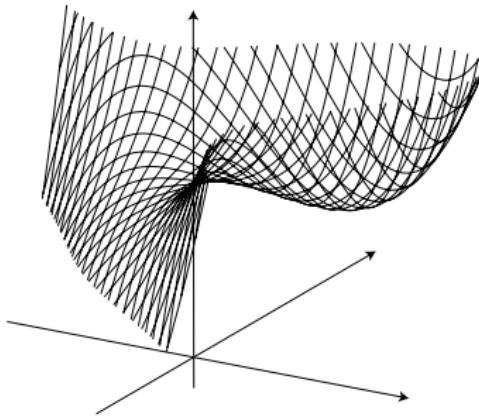
$$\text{最小化 } f(x, y) = x^2 - y^2$$

では $\nabla f(0, 0) = \mathbf{0}$ となるが、 $(0, 0)$ は局所最小解ではない。実際、 $f(0, 0)$ と、点 $(0, 0)$ に近い点 (x, y) での f の値を比べても、 $f(0, 0)$ は最も小さい値にはなっていない。

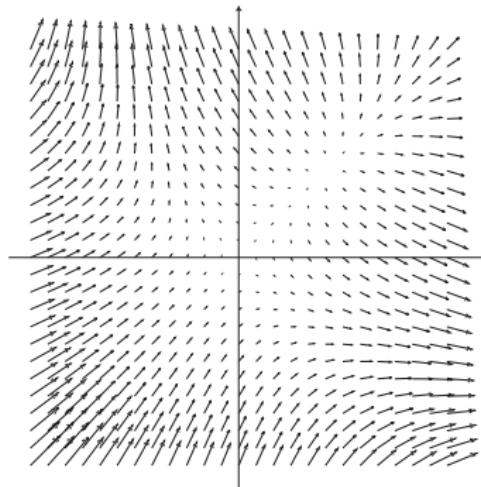


どの停留点が局所最適解？

最小化 $f(x, y) = x^3 - 3xy + y^3$



$x^3 - 3xy + y^3$ のグラフ



$x^3 - 3xy + y^3$ の

ヘッセ行列を用いた判定法

停留点 \bar{x} を局所最小解とすると、

\bar{x} で『グラフは局所的に下に窪んでいる』

\longleftrightarrow 点 \bar{x} の近くで関数 f は

ヘッセ行列を用いた判定法

停留点 \bar{x} を局所最小解とすると,

\bar{x} で『グラフは局所的に下に窪んでいる』

↔ 点 \bar{x} の近くで関数 f は

[定理] (2 次の最適性条件)

- ① (必要性) \bar{x} が局所最小解

$$\implies \nabla f(\bar{x}) = \mathbf{0} \text{かつ } \nabla^2 f(\bar{x})$$

- ② (十分性) $\nabla f(\bar{x}) = \mathbf{0}$ かつ $\nabla^2 f(\bar{x})$ が

$\implies \bar{x}$ は局所最小解.

- ③ (否定) $\nabla^2 f(\bar{x})$ が のとき, \bar{x} は局所最適解ではない.

局所最大解についても, それぞれ対応する箇所を半負定値, 負定値, 極大値に置き換えたものが成り立つ.

2次の最適性条件の幾何的イメージ

[凸関数の復習]

任意の (x, y) について $\nabla^2 f(x, y)$ が $\Rightarrow f$ が狭義凸関数

[2次の最適性条件]

$\nabla^2 f(a, b)$ が

$\Rightarrow (a, b)$ に近い (x, y) で $\nabla^2 f(x, y)$ が

$\Rightarrow f$ が 「 (a, b) の近くで 」

1次の最適性条件と合わせると、

$\nabla f(a, b) = \boxed{}$ かつ $\nabla^2 f(a, b)$ が

$\Rightarrow (a, b)$ は f の 「」 な部分の底にある

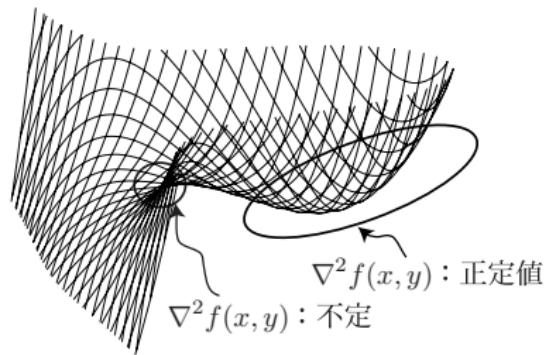
$\Rightarrow (a, b)$ は

2次の最適性条件の幾何的イメージ

ヘッセ行列 $\nabla^2 f(a, b)$ が ($|\nabla^2 f(a, b)| < 0$)

$\implies f$ が (a, b) の近くで凸関数にも凹関数にならず,
グラフが捻れている

$\implies (a, b)$ は



例題

$$f(x, y) = x^3 - 3xy + y^3$$

の局所最適値を求めよ.

練習

局所最適解を求めよ。

$$(1) f(x, y) = x^2 - 3y^2 + y^3$$

$$(2) f(x, y) = x^3 + 5x^2 + xy + \frac{1}{2}y^2 + 3x - 3y + 1$$

$$(3) f(x, y) = x^3 + 3xy^2 + 4y^3 - 3x + 1$$

$$(4) f(x, y, z) = x^2 + \frac{3}{2}y^2 + z^2 + xz - 3x - 6y - 3z$$